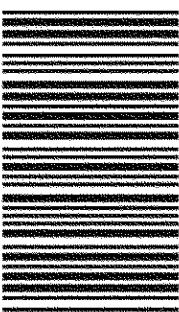


کد کنترل

524

F

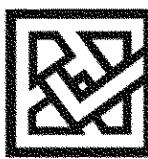
524F



دفترچه شماره (۱)

صبح پنج شنبه

۱۴۰۱/۱۲/۱۱



جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
دانشگاه آموزش کنکور

اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح نمی شود.
امام خمینی (ره)

مهندسی پزشکی - بیوالکتریک (کد ۲۳۴۷)

زمان پاسخ‌گویی: ۱۳۵ دقیقه

تعداد سؤال: ۴۵

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سؤالات

ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	مجموعه دروس تخصصی: - ریاضیات عمومی ۱ و ۲ - معادلات دیفرانسیل - مقدمه‌ای بر مهندسی پزشکی - پردازش سیگнаلهای پزشکی - کنترل سیستم‌های عصبی عضلانی	۴۵	۱	۴۵

این آزمون نمرة منفی دارد.

استفاده از ماشین حساب مجاز نیست.

حق جانبی تکمیر و انتشار سوالات به هر روش (الکترونیکی و...) بس از برگزاری آزمون برای تمامی اشخاص حقیقی و حقوقی تنها با مجوز این سازمان مجاز می‌باشد و با مخالفین ابرابر مقررات رفتار نمی‌شود.

* داوطلب گرامی، عدم درج مشخصات و امضا در مندرجات جدول زیر، بهمنزله عدم حضور شما در جلسه آزمون است.

اینجانب با شماره داوطلبی با آگاهی کامل، یکسان بودن شماره صندلی خود با شماره داوطلبی مندرج در بالای کارت ورود به جلسه، بالای پاسخ نامه و دفترچه سوالات، نوع و کد کنترل درج شده بر روی جلد دفترچه سوالات و پایین پاسخ نامه ام را تأیید می نمایم.

امضا:

مجموعه دروس تخصصی (ریاضیات عمومی ۱ و ۲ - معادلات دیفرانسیل - مقدمه‌ای بر مهندسی پزشکی - پردازش سیگنال‌های پزشکی - کنترل سیستم‌های عصبی عضلانی):

-۱ مکان هندسی z در رابطه $z\bar{z} - \bar{a}z - a\bar{z} + a\bar{a} = b\bar{b}$ دو عدد مختلط ثابت و $\neq 0$ است، کدام مورد است؟

- (۱) خط (۲) تهی (۳) نیم دایره (۴) دایره

-۲ اگر مساحت تابعی محدود به محور x ها و منحنی $y = f(x) \geq 0$ و خطوط $x = 1$ و $x = b$ برابر با

$\sqrt{b^2 + 1} - \sqrt{2}$ برای $b >$ باشد، آنگاه ضابطه $f(x)$ کدام است؟

$$\sqrt{x^2 + 1} \quad (1)$$

$$\frac{\sqrt{x^2 + 1}}{2} \quad (2)$$

$$\frac{x}{\sqrt{x^2 + 1}} \quad (3)$$

$$\frac{x}{2}\sqrt{x^2 + 1} \quad (4)$$

-۳ فرض کنید f تابعی مخالف صفر باشد و به ازای $x \neq 0$ ، $f'(x) = \int_0^{x^2+1} \frac{f(t)}{(t+1)^2} dt$ در این صورت ضابطه

$f(x)$ برابر با کدام است؟

$$\frac{-1}{2(x+1)} + C \quad (1)$$

$$\frac{-1}{2(x+1)^2} + C \quad (2)$$

$$\frac{1}{2(x+1)} + C \quad (3)$$

$$\frac{1}{2(x+1)^2} + C \quad (4)$$

-۴ مقدار $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{x^2} \int_0^{x^2} \sin \sqrt{t} dt$ کدام است؟

$$\frac{2}{3} \quad (1)$$

$$-\frac{2}{3} \quad (2)$$

(3) وجود ندارد.

-۵ حاصل کدام است؟

$$\lim_{n \rightarrow \infty} n \sum_{k=1}^n \frac{1}{(2n+3k)^2 - k^2}$$

$$\ln \frac{1}{2} \quad (2)$$

$$\frac{1}{4} \ln \frac{1}{2} \quad (1)$$

$$\ln \frac{3}{2} \quad (4)$$

$$\frac{1}{4} \ln \frac{3}{2} \quad (3)$$

-۶ معادله صفحه مار بر نقاط $(-2, -1, -1)$ و $(3, 1, 1)$ عمود بر صفحه $x - 2y - 3z - 5 = 0$ برابر با کدام است؟

$$3y - 2z - 1 = 0 \quad (2)$$

$$3y + 2z + 7 = 0 \quad (1)$$

$$x - y - 2 = 0 \quad (4)$$

$$3x - 2z - 7 = 0 \quad (3)$$

-۷ مقیار مشتق جهتی تابع $f(x, y) = e^{-xy}$ در نقطه $(-1, 1)$ و در امتداد $\theta = \frac{2\pi}{3}$ کدام است؟

$$-e(-1 - \sqrt{3}) \quad (2)$$

$$-e(-1 + \sqrt{3}) \quad (1)$$

$$-\frac{e}{2}(-1 - \sqrt{3}) \quad (4)$$

$$\frac{e}{2}(-1 + \sqrt{3}) \quad (3)$$

-۸ کمترین فاصله مبدأ مختصات از سطح به معادله $x^2 - z^2 = 2$ کدام است؟

$$\sqrt{3} \quad (2)$$

$$2 \quad (1)$$

$$\sqrt{2} \quad (4)$$

$$1 \quad (3)$$

-۹ اگر S پوسته جسم تویر W در فضای سه بعدی، n بردار نرمال یکه خارجی بر S و V حجم W باشد، کدام مورد، درست است؟

$$V = \iiint_S (x, y, z) dS \quad (2)$$

$$V = \frac{1}{3} \iint_S (x, y, z) \cdot n dS \quad (1)$$

$$V = \frac{1}{3} \iint_S (x, y, z) \cdot n dS \quad (4)$$

$$V = \frac{1}{3} \iint_S (x, y, z) dS \quad (3)$$

-۱۰ مقدار کار انجام شده تحت تأثیر نیروی $\vec{F} = (y - 2xy)\vec{i} + (3x - x^2 + y)\vec{j}$ بر روی محیط مثلثی با رأس های $(2, 0), (0, 0), (1, 2)$ کدام است؟

$$4 \quad (2)$$

$$3 \quad (1)$$

$$6 \quad (4)$$

$$5 \quad (3)$$

-۱۱ مسیرهای قائم دسته منحنی های $c_1 x \sinh y = c_1 x$ پارامتر، کدام است؟

$$2 \ln(\sinh y) + x^2 = c \quad (2)$$

$$2 \ln(\cosh y) + x^2 = c \quad (1)$$

$$\ln(\cosh y) - x^2 = c \quad (4)$$

$$\ln(\sinh y) - x^2 = c \quad (3)$$

-۱۲ اگر رونسکین x و $y(x)$ باشد، $W(x, y(x)) = x y(x)$ برابر باشد. کدام است؟

$$\frac{ce^x}{x} \quad (2)$$

$$\frac{c \ln x}{x} \quad (1)$$

$$x \ln cx \quad (4)$$

$$e^x \ln cx \quad (3)$$

- ۱۳- جواب عمومی معادله دیفرانسیل $xy \ln y = xye^{-x^2} + xy' + y'$ کدام است؟

$$\exp\left(-\frac{x^2}{2}\right) - c \exp(-x^2) \quad (2)$$

$$c \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right) - \exp(-x^2) \quad (1)$$

$$\exp\left[c \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right) - \exp(-x^2)\right] \quad (4)$$

$$\exp\left[\exp\left(-\frac{x^2}{2}\right) - c \exp(-x^2)\right] \quad (3)$$

- ۱۴- تبدیل معکوس لاپلاس $\ln(1 + \frac{1}{s^2})$ کدام است؟

$$\frac{2}{t}(\cos t - 1) \quad (1)$$

$$\frac{2}{t}(1 - \cos t) \quad (2)$$

$$\frac{1}{t}(1 - \cos t) \quad (3)$$

$$\frac{1}{t}(\cos t - 1) \quad (4)$$

- ۱۵- در خصوص معادله دیفرانسیل $x^2y'' + 4(x+3)y' + 4xy = 0$ کدام مورد درست است؟

(۱) $x = -3$ یک نقطه معمولی است.

(۲) $x = 0$ و $x = -3$ منفرد نامنظم هستند.

(۳) $x = 0$ منفرد منظم و $x = -3$ منفرد نامنظم است.

(۴) نقطه $x = 0$ منفرد نامنظم و $x = -3$ منفرد منظم می‌باشند.

- ۱۶- رابطه بین ورودی و خروجی یک دستگاه اندازه‌گیری به صورت معادله دیفرانسیل با رابطه زیر قابل بیان است. این سیستم، معادل چه نوع فیلتری است، حساسیت استاتیک و ثابت زمانی آن به تقریب از راست به چپ کدام‌اند؟

$$5 \frac{dy(t)}{dt} + 10y(t) = 6x(t)$$

$$(2) \text{ بالاگذر, } \frac{6}{5} \text{ و } \frac{6}{10}$$

$$(1) \text{ بالاگذر, } \frac{6}{10} \text{ و } \frac{5}{10}$$

$$(4) \text{ پایین گذر, } \frac{6}{10} \text{ و } \frac{5}{10}$$

$$(3) \text{ پایین گذر, } \frac{10}{6} \text{ و } \frac{5}{10}$$

- ۱۷- استفاده از روش فیدبک منفی چگونه تأثیر ورودی‌های تغییردهنده را کاهش می‌دهد، چه زمانی این روش متناسب نیست و مشکل این روش کدام است؟

(۱) با نضعیف ورودی‌های تغییردهنده در فرکانس‌های خاص - زمانی کهتابع تبدیل مسیر فیدبک از ورودی تأثیر بگیرد - ایجاد تأخیر زمانی در تابع تبدیل مسیر مستقیم

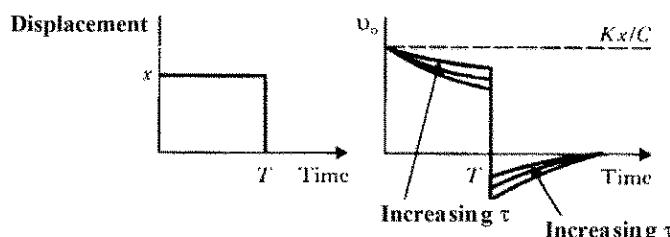
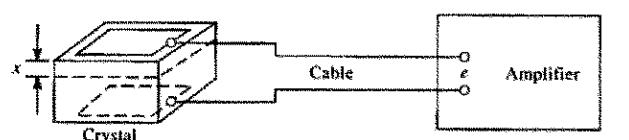
(۲) با کاهش واستگی خروجی به ورودی - زمانی که رابطه بین خروجی و ورودی غیرخطی باشد - ایجاد تأخیر زمانی در تابع تبدیل مسیر مستقیم

(۳) با کاهش واستگی خروجی به ورودی - زمانی که تابع تبدیل مسیر فیدبک از ورودی تأثیر بگیرد - امکان ناپایداری دینامیکی

(۴) با ایجاد تأخیر زمانی در ورودی‌های تغییردهنده - زمانی که ورودی سیستم نوسانی باشد - امکان ناپایداری دینامیکی

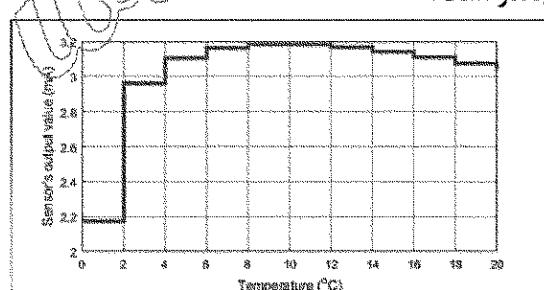
- ۱۸ از یک سنسور پیزوالکتریک در یک سیستم فنوکاردیوگرافی استفاده شده است. شکل زیر اتصال این سنسور به یک تنقیب کننده (امپلی فایر) و پاسخ این سنسور به یک جا به جایی پله رانشان می دهد. علت افت نمایی خروجی چیست و با اضافه کردن یک خازن موازی به خروجی سنسور چه تغییری در شکل پاسخ به پله ایجاد می شود؟ در صورتی که فرکانس قطع پایین این سیستم ۲۰ هرتز باشد و امپدانس ورودی تنقیب کننده (امپلی فایر) 10Ω برابر شود، فرکانس قطع

پایین چه تغییری می کند؟



- (۱) عناصر ذخیره کننده انرژی ماده پیزوالکتریک - افزایش میزان آفت و پایین زدگی - فرکانس قطع به 200 هرتز افزایش می یابد.
 (۲) عناصر ذخیره کننده انرژی ماده پیزوالکتریک - افزایش میزان آفت و پایین زدگی - فرکانس قطع به دو هرتز کاهش می یابد.
 (۳) مقاومت داخلی ماده پیزوالکتریک - کاهش میزان آفت و پایین زدگی - فرکانس قطع به دو هرتز کاهش می یابد.
 (۴) مقاومت داخلی ماده پیزوالکتریک - کاهش میزان آفت و پایین زدگی - در فرکانس قطع تغییری ایجاد نمی شود.
- ۱۹ در یک کلینیک برای ثبت سیگنال های الکتروکمی معنی از الکترودهای نقره - کلرید نقره ($\text{Ag}-\text{AgCl}$) استفاده می شود. این الکترودها به کدام دسته از الکترودها نزدیک تر هستند؟ در صورتی که ابراتور ثبت سیگنال برای رفع کثیفی الکترود از سمباده کشی توسط برآده فولاد استفاده کند، چه فاکتوری در این الکترود تغییر پیدا می کند؟ و چه تأثیری روی سیگنال های ثبت شده توسط این الکترود خواهد داشت؟

- (۱) قابل پلاریزه - امپدانس واسط الکترود - الکتروولیت - باعث کاهش رزولوشن زمانی سیگنال های ثبت شده، می شود.
 (۲) قابل پلاریزه - امپدانس واسط الکترود - الکتروولیت - نویز و آرتفیکت های حرکتی روی سیگنال خروجی افزایش می یابد.
 (۳) غیرقابل پلاریزه - پتانسیل نیم پیل - نویز و آرتفیکت های حرکتی روی سیگنال خروجی افزایش می یابد.
 (۴) غیرقابل پلاریزه - پتانسیل نیم پیل - باعث کاهش رزولوشن زمانی سیگنال های ثبت شده، می شود.
- ۲۰ رابطه بین ورودی و خروجی یک سنسور دما به صورت زیر است. میزان حساسیت این سنسور در چه محدوده دمایی، بالا است؟ میزان رزولوشن و میزان افست این سنسور چقدر است؟



- (۱) تا 8 درجه سانتی گراد - $2/2$ درجه سانتی گراد - $2/2$ میلی آمپر
 (۲) تا 6 درجه سانتی گراد - 2 درجه سانتی گراد - $2/2$ میلی آمپر
 (۳) تا 6 درجه سانتی گراد - حدود 2 درجه سانتی گراد - $0/2$ میلی آمپر
 (۴) تا 12 درجه سانتی گراد - حدود $2/2$ درجه سانتی گراد - $0/2$ میلی آمپر

- ۲۱- بخش‌بندی سیگنال و متوسط‌گیری (Averaging) بین بخش‌ها، یکی از روش‌های مطرح برای حذف نویز از سیگنال است. کدام‌یک از حالت‌های زیر برای حالتی که سیگنال مورد مطالعه و نویز موجود به ترتیب چگونه باشند، کارآمد است؟

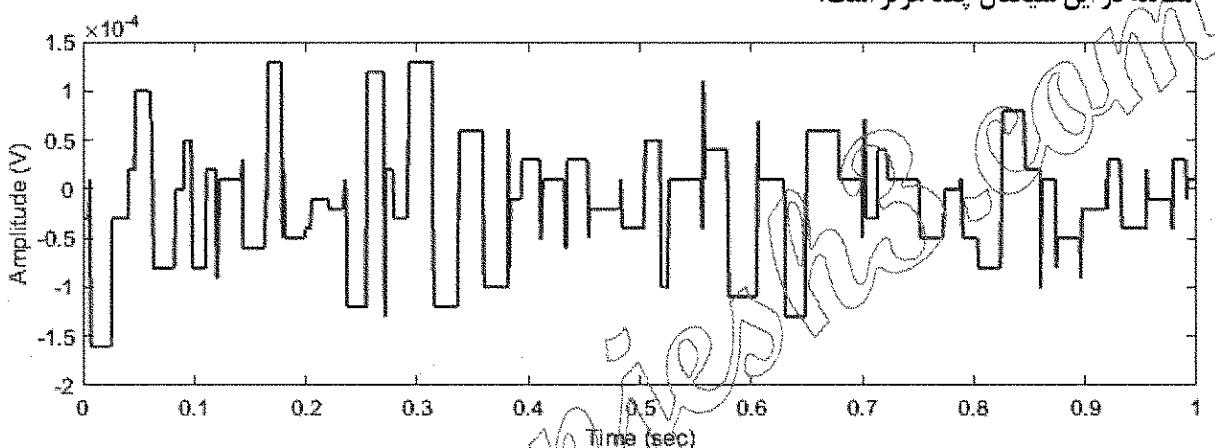
(۱) کاملاً تصادفی (Stochastic) قابل تخمین

(۲) نسبتاً قطعی (Deterministic) دارای فرکانس‌های پایین

(۳) کاملاً تصادفی (Stochastic) دارای فرکانس‌های پایین

(۴) نسبتاً قطعی (Deterministic) کاملاً تصادفی (Stochastic)

- ۲۲- شکل زیر 10^0 نمونه زمانی ثبت شده از یک سیستم ثبت سیگنال‌های الکتریکی ماهیچه‌ای در مدت زمان یک ثانیه را نشان می‌دهد. همانطورکه از شکل مشاهده می‌شود، به نظر می‌رسد، دامنه سیگنال در اکثر زمان‌ها برش خورده است و به صورت پالسی شکل درآمده، برای کاهش این برش‌ها چه تغییراتی در سیستم ثبت باید صورت گیرد؟ حداقل باند فرکانسی قابل مطالعه در این سیگنال چند هرتز است؟



(۱) افزایش تعداد بیت‌های مبدل آنالوگ به دیجیتال دستگاه ثبت - باند فرکانسی کمتر از 50 هرتز

(۲) افزایش فرکانس نمونهبرداری دستگاه ثبت - باند فرکانسی کمتر از 200 هرتز

(۳) افزایش تعداد بیت‌های مبدل آنالوگ به دیجیتال دستگاه ثبت - باند فرکانسی کمتر از 100 هرتز

(۴) افزایش فرکانس نمونهبرداری دستگاه ثبت - باند فرکانسی کمتر از 50 هرتز

- ۲۳- می‌خواهیم برای مدل‌سازی قلب و سیستم گردش خون، یک مدار معادل الکتریکی ارائه نماییم. اگر معادل فشار خون در مدار الکتریکی ولتاژ باشد، معادل دبی حجمی خون، جرم خون، مویرگ‌ها، دریچه‌های قلب و بطن چیست، به ترتیب کدام‌یک از پارامترها یا المان‌های الکتریکی خواهد بود؟

(۱) جریان الکتریکی، خازن، مقاومت اهمی، دیود، منبع ولتاژ

(۲) جریان الکتریکی، خازن، مقاومت اهمی، دیود، منبع جریان

(۳) جریان الکتریکی، اندوکتانس (سلف)، مقاومت اهمی، دیود، منبع ولتاژ

(۴) جریان الکتریکی، اندوکتانس (سلف)، مقاومت اهمی، دیود، منبع جریان

- ۲۴- معمولاً از کرنش‌سنج (Strain gauge) و ترانسفورماتور تفاضلی متغیر خطی (LVDT) به عنوان حسگر سنجش وضعیت استفاده می‌شود. عده‌ترین ضعف این دو حسگر به ترتیب کدام است؟

(۱) گیج فاکتور پایین، نیاز به مدار آشکارساز

(۲) حساسیت به تغییر دما، هزینه بالا

(۳) محدوده خطی کوچک، غیرخطی بودن حسگر

(۴) طول عمر کم، حساسیت کم

- ۲۵ در مورد تصویربرداری به روش‌های سونوگرافی، X-ray، CT و MRI کدام عبارت به ترتیب، نادرست است؟

(۱) خصوصیات بافت تصویربرداری شده: ویژگی‌های مکانیکی، عبور امواج، جذب امواج، انعکاس امواج الکترومغناطیسی

(۲) هزینه و امکان حمل: کم - بالا، متوسط - متوسط، بالا وجود ندارد، خیلی بالا وجود ندارد.

(۳) درجه تعکیک: سه الی سه دهم میلی‌متر، یک میلی‌متر، یک میلی‌متر

(۴) ایمنی: خیلی خوب، تشعشع یونیزه کننده، تشعشع یونیزه کننده، خیلی خوب

- ۲۶ دو سیگنال ECG و EEG یک فرد، به طور همزمان ثبت می‌شود و سپس سیگنال EEG با فرکانس ۲۰۰Hz و

سیگنال ECG با فرکانس ۴۰۰Hz نمونه‌برداری می‌شود. یک قطعه $N = 10000$ نقطه‌ای از هر دو سیگنال

نمونه‌برداری شده در اختیار داریم و از آنها DFT می‌گیریم. در کدام حالت زیر فرکانس مربوط به برق شهر

(۵۰Hz) با اندیس یکسان در دو DFT مشخص می‌شود؟

(۱) از هر دو سیگنال، N نقطه‌ای بگیریم.

(۲) از هر دو سیگنال، ۲N DFT، ۲N نقطه‌ای (با اضافه کردن صفر) بگیریم.

(۳) از سیگنال قلبی، N DFT، نقطه‌ای و از سیگنال مغزی $N/2$ DFT، ۲N نقطه‌ای (با اضافه کردن صفر) بگیریم.

(۴) از سیگنال مغزی $N/2$ DFT، نقطه‌ای و از سیگنال قلبی $N/2$ DFT، ۲N نقطه‌ای (با اضافه کردن صفر) بگیریم.

- ۲۷ یک قطعه سیگنال EMG با فرکانس $f_s = 2000\text{Hz}$ نمونه‌برداری شده است. می‌خواهیم با یک فیلتر FIR

فرکانس برق شهر (۵۰Hz) و هارمونیک اول آن (۱۰۰Hz) را از سیگنال نمونه‌برداری شده، حذف کنیم. کدام یک

از فیلترهای زیر (که تابع تبدیل آن داده شده است) چنین کاری را انجام می‌دهد؟

$$H(z) = 1 - e^{\frac{j\pi}{20}} z^{-1} + e^{\frac{j3\pi}{20}} z^{-2} \quad (1)$$

$$H(z) = 1 - e^{\frac{j\pi}{10}} z^{-1} - e^{\frac{j3\pi}{20}} z^{-2} \quad (1)$$

$$H(z) = 1 - (e^{\frac{j\pi}{20}} - e^{\frac{j\pi}{10}}) z^{-1} - e^{\frac{j3\pi}{20}} z^{-2} \quad (2)$$

$$H(z) = 1 - (e^{\frac{j\pi}{20}} + e^{\frac{j\pi}{10}}) z^{-1} + e^{\frac{j3\pi}{20}} z^{-2} \quad (3)$$

- ۲۸ در حذف نویز یک سیگنال الکتروانسفالوگرام تک کاناله، خطای سمعی RRMSE برابر ۱٪ شده است. اگر نسبت سیگنال

به نویز ورودی $\text{SNR}_{\text{in}} = -5\text{dB}$ باشد، میزان بهبود نسبت سیگنال به نویز ($\text{SNR}_{\text{Improvement}}$) چند دسی‌بل

است؟ (dB)

$$\text{RRMSE} = \sqrt{\frac{\sum_{n=1}^N (x_{\text{org}}[n] - x_{\text{denoised}}[n])^2}{\sum_{n=1}^N (x_{\text{org}}[n])^2}}$$

(تعداد نمونه‌های سیگنال: N و سیگنال حذف نویزشده: x_{denoised} و سیگنال بودن نویز اولیه: x_{org})

$$(\text{SNR}_{\text{Improvement}} = \text{SNR}_{\text{out}} - \text{SNR}_{\text{in}})$$

۱۵ (۱)

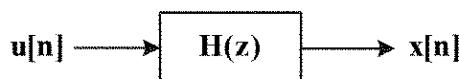
۲۵ (۲)

۱۰ (۳)

۲۰ (۴)

- ۲۹- یک سیگنال حیاتی $x[n]$ توسط یک مدل پارامتری با ورودی نویز سفید با واریانس یک مدل شده است. چگالی طیف

توان این سیگنال در فرکانس $\omega = \frac{\pi}{2}$ برابر است با $S_x(\frac{\pi}{2}) = 1/25$ ، کدام مدل برای این سیگنال مناسب است؟



$$H(z) = 1 - \frac{1}{z} \quad (1)$$

$$H(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{z}} \quad (2)$$

$$H(z) = \frac{1 + \frac{1}{z}}{1 - \frac{1}{z}} \quad (3)$$

هر سه مورد قابل قبول است.

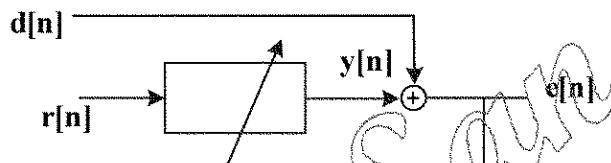
- ۳۰- در یک آزمایش، یک پتانسیل برانگیخته بینایی ناخواسته روی سیگنال‌های ۵ کanal در قسمت بینایی

(سیگنال‌های $x_1[n]$ تا $x_5[n]$) ثبت شده است و می‌خواهیم اثر آن را روی کanal $x_1[n]$ حذف کنیم. ابتدا یک

متوسط روی پنج کanal می‌کنیم؛ از یک فیلتر افقی به صورت زیر استفاده می‌کنیم. کدام سیگنال، اطلاعات EEG

روی کanal $x_1[n]$ پس از حذف پتانسیل برانگیخته بینایی را می‌دهد؟

$$\bar{x}[n] = \frac{1}{5} \sum_{k=1}^5 x_k[n]$$



۱) اگر $r[n] = x_1[n]$ و $d[n] = \bar{x}[n]$ اطلاعات موردنظر را می‌دهد.

۲) اگر $r[n] = \bar{x}[n]$ و $d[n] = x_1[n]$ اطلاعات موردنظر را می‌دهد.

۳) اگر $r[n] = \bar{x}[n]$ و $y[n] = d[n] = x_1[n]$ اطلاعات موردنظر را می‌دهد.

۴) اگر $r[n] = x_1[n]$ و $d[n] = \bar{x}[n]$ اطلاعات موردنظر را می‌دهد.

- ۳۱- در یک مسئله طبقه‌بندی برای تشخیص یک بیماری قلبی، تعداد افراد سالم (Negative)

حساسیت (Sensitivity) و اختصاصیت (Specificity) به ترتیب 80% و 70% گزارش شده است. اگر تعداد افراد

سالم ۱۰ برابر شود، Specificity و Sensitivity چه تغییری خواهند کرد؟

$$Spec_{max} = 97\% , Spec_{min} = 7\% , Sens. = 80\% \quad (1)$$

$$Sens_{max} = 97\% , Sens_{min} = 28\% , Spec. = 70\% \quad (2)$$

$$Sens_{max} = 98\% , Sens_{min} = 8\% , Spec. = 70\% \quad (3)$$

$$Spec_{max} = 95\% , Spec_{min} = 19\% , Sens. = 80\% \quad (4)$$

- ۳۲- اگر کپستروم مختلط n را با $\hat{x}[n]$ نشان دهیم، کدام گزاره درست است؟

$$\hat{y}[n] = \hat{x}_1[n] \cdot \hat{x}_2[n] , \text{ آنگاه } y[n] = x_1[n] \cdot x_2[n] \quad (1)$$

$$\hat{y}[n] = \hat{x}_1[n] \cdot \hat{x}_2[n] , \text{ آنگاه } y[n] = x_1[n] * x_2[n] \quad (2)$$

$$\hat{y}[n] = \hat{x}_1[n] + \hat{x}_2[n] , \text{ آنگاه } y[n] = x_1[n] \cdot x_2[n] \quad (3)$$

$$\hat{y}[n] = \hat{x}_1[n] + \hat{x}_2[n] , \text{ آنگاه } y[n] = x_1[n] * x_2[n] \quad (4)$$

۳۳- فرایند حقیقی $x[n]$ یک فرایند ایستای نرمال (گوسی) با متوسط صفر وتابع همبستگی $R_x[m] = \frac{1}{1+|m|}$

است. z یک متغیر تصادفی نرمال با متوسط صفر و واریانس واحد و مستقل از $x[n]$ است. در مورد فرایند

$$y[n] = 5nx[n] + (n+1)z$$

(۱) تابع همبستگی متقابل دو فرایند $x[n]$ و $y[n]$ برابر تابع همبستگی $x[n]$ است.

(۲) $y[n]$ یک فرایند نرمال است.

(۳) $y[n]$ یک فرایند ایستا است.

(۴) هر سه گزاره درست است.

۳۴- از روی یک قطعه سیگنال حیاتی، مقادیر تابع همبستگی را تخمین زده و ملاحظه می کنیم $R_x[m] \approx 0$ ، $m \geq 5$. اگر

بخواهیم این سیگنال را با یکی از مدل های پارامتری AR، MA یا ARMA مدل کنیم، کدام مورد مناسب تر است؟

AR (۲)

ARMA (۱)

MA (۳)

(۴) هیچ کدام از این مدل ها مناسب نیستند.

۳۵- با اعمال ۵ تحریک بینایی متوالی، دو سیگنال زیر روی دو کanal در سطح سر به صورت زیر ثبت می شود،

که $x_1(t)$ و $x_2(t)$ مربوط به EEG بوده که اثر آن روی هر دو کanal، دارای همبستگی بوده و هر دو با یک مدل

AR(۶) توصیف می شوند $r(t)$ ، بتایسیل وابسته به رخداد بوده که فرض می شود اثر آن فقط روی کanal اول ثبت

می شود. $n_1(t)$ و $n_2(t)$ دو بویژه اندازه گیری مستقل بوده که هر دو سفید فرض می شوند. در مورد تابع خود

همبستگی دو سیگنال $y_1(t)$ و $y_2(t)$ که آنها $R_{y_1}(\tau)$ و $R_{y_2}(\tau)$ می نامیم، کدام گزاره درست است؟

(۱) در تابع همبستگی $R_{y_1}(\tau)$ یک مؤلفه تناوبی وجود دارد.

(۲) در تابع همبستگی $R_{y_2}(\tau)$ یک مؤلفه تناوبی وجود ندارد.

(۳) دو تابع $R_{y_1}(\tau)$ و $R_{y_2}(\tau)$ تفاوت معناداری با هم ندارند.

(۴) تفاضل دو تابع همبستگی $R_{y_1}(\tau)$ و $R_{y_2}(\tau)$ اطلاعات مربوط به تنویزهای $n_1(t)$ و $n_2(t)$ را دارد.

۳۶- در یک آزمایش بر روی گریهای که روی تردیمیل در حال راه رفتن است، ارتباط بین مشهود نخاع قطع شد و بعد از

قطع مسیر فرمان های مغزی و اطلاعات حسی، مشاهده نمودند که گریه باز هم می توانند روی تردیمیل راه بروند.

کدام یک از موارد زیر درخصوص نتیجه مشاهده شده درست است؟ در این حالت اگر مانع جدیدی بوسیله گریه

قرار گیرد چه اتفاقی خواهد افتاد؟

(۱) امکان وجود مدارهای خاص در نخاع که مستقل از مغز امکان راه رفتن به گریه را می دهد - گریه پای خود را بلند نمی کند و به مانع جدید برخورد می کند.

(۲) می تواند حاکی از این باشد که هنگام حرکت بر روی تردیمیل مغز و باز خوردهای حسی نقشی ندارد - درصورتی که

چشمان گریه بسته باشد، گریه پای خود را بلند نمی کند و به مانع جدید می خورد ولی اگر چشمانش باز باشد

مانع را رد می کند.

(۳) امکان وجود مدارهای خاص در نخاع که مستقل از مغز امکان راه رفتن به گریه را می دهد - درصورتی که چشمان گریه

بسته باشد، گریه پای خود را بلند نمی کند و به مانع جدید می خورد ولی اگر چشمانش باز باشد مانع را رد می کند.

(۴) نخاع از یکسری مدل های پیش بینی کننده که قبل از مغز شکل گرفته است، هنگام قطع این ارتباط استفاده

می کند - گریه پای خود را بلند می کند و به مانع جدید برخورد نمی کند.

۳۷- سیستم بینایی نسبت به حس عمقی (proprioception) دارای چه مشخصه‌ای است و تفاوت دید مرکزی و دید محیطی (focal vision) و دید محیطی (ambient vision) کدام است؟

(۱) دقیق‌تر و سریع‌تر - دید مرکزی نسبت به نور حساس است و در کل شبکیه اتفاق می‌افتد.

(۲) دقیق‌تر و کندتر - دید محیطی در تشخیص موقعیت شیء ناموفق است و در حالت هوشیاری فعال است.

(۳) دقیق‌تر و کندتر - دید مرکزی در تشخیص چیستی شیء نقش مهم‌تری دارد و در حالت هوشیاری فعال است.

(۴) دقیق‌تر و سریع‌تر - دید مرکزی نسبت به نور حساس است و در تشخیص موقعیت نقش مهم‌تری نسبت به تشخیص چیستی دارد.

۳۸- مایع درون کانال‌های نیم‌دایره‌ای گوش‌ها می‌تواند باعث تغییر فشار کاپولا (توده ژلاتینی در تماس با سلول‌های موئین) بشود. کانال‌های یکسان در دو گوش فعالیت‌شان بر عکس یکدیگر خواهد بود به این ترتیب که فعال شدن کاپولا در یک گوش باعث مهار شدن آن در گوش دیگر می‌شود. از این مکانیزم چه استفاده‌ای در بدن انسان می‌شود و معادل چه مدار الکتریکی است؟

(۱) تعیین جهت حرخش سر، مدار پوش - پول

(۲) تعیین جهت موقعیت تله، مدار یکپسوکننده

(۳) تعیین جهت چرخش سر، مدار یکپسوکننده

(۴) تعیین جهت موقعیت تن، مدار فیلتر یا پن اگذر

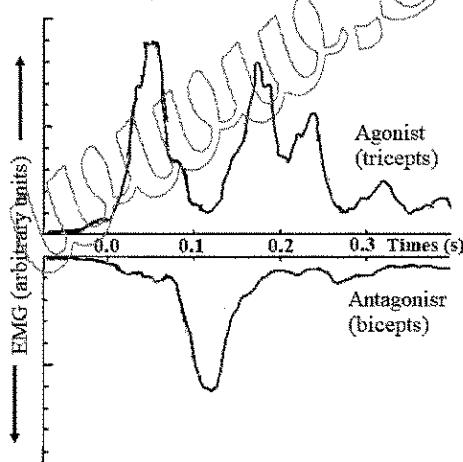
۳۹- در یک آزمایش که نتایج آن در شکل زیر آورده شده‌است، از فرد خواسته شده که سریعاً دست خود را بالا ببرد. در این حرکت، EMG مربوط به عضلات آگونیست (به سر) و آنتاگونیست (دو سر) ثبت شده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود، سیگنال EMG، حالت سه فاز دارد، یعنی ابتدا یکی از عضلات (آگونیست) تحریک می‌شود و نیرو ایجاد می‌کند. سپس در میانه کار، عضله مخالف شروع به فعالیت می‌کند. این عملکرد شبیه به چه نوع کنترل‌کننده‌ای است؟

(۱) تناسبی (P)

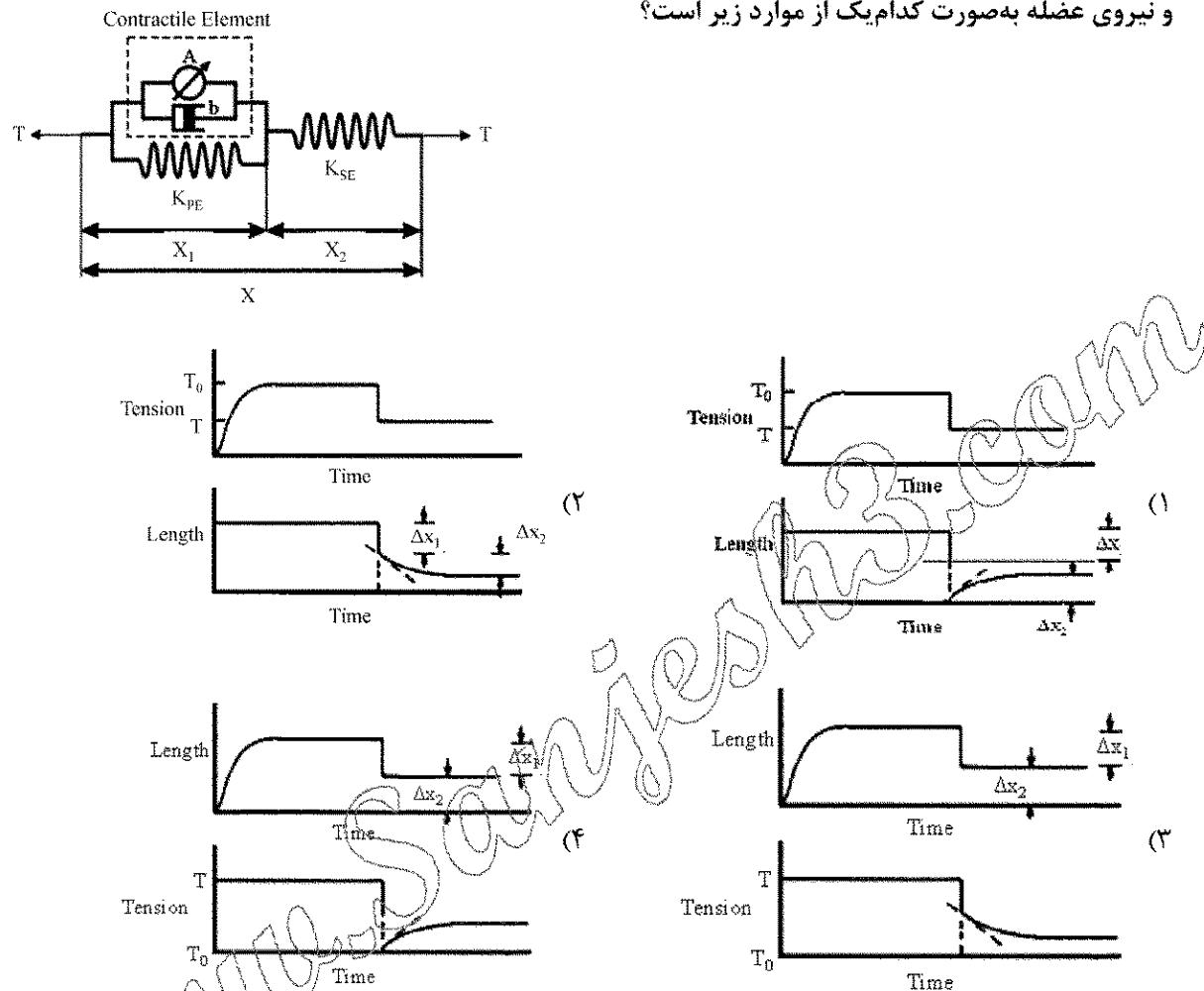
(۲) تناسبی - انگرال گیر (PI)

(۳) تناسبی - مشتق گیر (PD)

(۴) تناسبی - انگرال گیر - مشتق گیر (PID)



- ۴۰- شکل زیر مدار معادل مکانیکی مدل هیل که یکی از مدل‌های معروف عضله است را نشان می‌دهد. فنر سری مربوط به وترها است. تارهای اصلی، فنر موازی هستند. در این صورت از فنر مربوط به منبع صرف‌نظرشده است. در این تفسیر منبع با دمپر و سلف غیرخطی، موازی در نظر گرفته می‌شود. براساس این مدل نمودار تغییرات طول و نیروی عضله به صورت کدامیک از موارد زیر است؟



- ۴۱- کدام یون نقش مهمی در انقباض‌های عضلانی دارد و کدام دو حسگر به ترتیب به تغییرات طول و نیروی عضله واکنش نشان می‌دهند؟

- (۱) کلسیم، دوک عضلانی و وتر گلزی
 (۲) کلسیم، وتر گلزی و دوک عضلانی
 (۳) پتاسیم، اکتین و میوزین
 (۴) پتاسیم، میوزین و اکتین

- ۴۲- یک آزمایش ساده را در نظر بگیرید که در آن فرد یک کتاب را با یک دست نگهداشت و سپس با دست دیگر آن کتاب را برمی‌دارد. حال فرض کنید که برداشتن کتاب توسط شخص دیگری انجام شود. در حالت اول دست فرد که کتاب را نگهداشته است، ثابت می‌ماند و در حالت دوم دست، کمی به سمت بالا حرکت خواهد کرد. این آزمایش دلالت بر وجود کدام مدل دارد؟

- (۱) مدل معکوس در مخچه
 (۲) مدل داخلی معکوس در قسمت قشر حرکتی
 (۳) مدل داخلی جلوسو در قسمت قشر حرکتی

- ۴۳- کدام مورد در خصوص کنترل امپدانس نادرست است؟

(۱) در واقع می‌تواند بیان دیگری از فرضیه نقطه تعادل باشد.

(۲) برای افزایش مقاومت مفاصل در مقابل اغتشاش‌های ناشناخته خارجی است.

(۳) می‌توان به عنوان یک کنترل کننده مشتق‌گیر + تناسی (PD) در نظر گرفت.

(۴) روش اتخاذ شده توسط سیستم اعصاب مرکزی است و کنترل سفتی، کنترل وضعیت و کنترل نیرو می‌توانند حالت‌های خاصی از آن تلقی شوند.

- ۴۴- سه رفلکس نخاعی تاندون (T)، کششی (S) و هافمن (H) را در نظر بگیرید. از نظر ترتیب وقوع زمانی این رفلکس‌ها کدام‌یک از پاسخ‌های زیر درست است؟

(۱) ابتدا رفلکس تاندون، بعد کششی و سپس هافمن

(۲) ابتدا رفلکس کششی، بعد هافمن و سپس تاندون

- ۴۵- بیماری پارکینسون یکی از شایع‌ترین بیماری‌های سیستم عصبی مرکزی است. کدام‌یک از عبارت‌های زیر در مورد این بیماری، نادرست است؟

(۱) لرزش کو-بیماران پارکینسونی به لرزش اساسی مشهور بوده که هنگام حرکت اندام مشهودتر است.

(۲) فرکانس لرزش در بیماران معمولاً در حدود ۴ تا ۶ هرتز است و استرس و تنش‌های روحی شدت این لرزش‌ها را افزایش می‌دهد.

(۳) عوارض اصلی حرکتی این بیماری عبارت‌ست از: سفتی عضلات، کندی حرکات، لرزش (ترمور)، عدم تعادل و یخ زدگی در هنگام راه رفتن.

(۴) علت این بیماری کمبود نروترنسمیتر دیامین در عقده‌های قاعده‌ای است و راه حل درمانی تاکنون برای این بیماری پیدا نشده است.